

LES REGIMES SINUSOÏDAUX

- A - VALEUR INSTANTANÉE D'UNE TENSION :

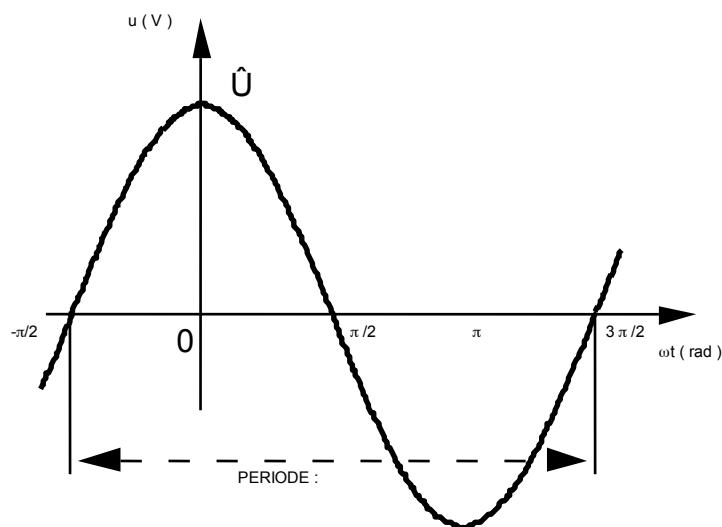
$$u(t) = \hat{U} \cos(\omega t + \varphi)$$

Avec :

- $u(t)$: valeur instantanée de la tension.
- \hat{U} : valeur maximale de la tension, en volts.
- ω : pulsation de la tension, en radians par secondes.
- φ : phase de la tension à l'instant initial, en radians.
- $\omega t + \varphi$: phase de la tension à l'instant t , en radians.

Relations importantes :

- $\omega = 2.\pi. f$ avec f : fréquence du signal en hertz.
- $T = \frac{1}{f}$ avec T : période du signal en secondes.



REPRESENTATION D'UNE TENSION SINUSOÏDALE

- B - VALEUR MOYENNE :

La valeur moyenne \bar{x} , d'une grandeur périodique quelconque x , se calcule à partir de la relation :

$$\bar{x} = \frac{1}{T} \int_{(T)} x \, dt$$

N B : La valeur moyenne d'un signal sinusoïdal est nulle.

La valeur moyenne d'une tension se mesure à l'aide d'un **voltmètre numérique en position continue**, ou d'un voltmètre magnétoélectrique en position continue (la fréquence doit être comprise entre 10 et 5 kHz).

- C - VALEUR EFFICACE :

La valeur efficace Y , d'une grandeur périodique y se calcule à partir de la relation :

$$Y^2 = \frac{1}{T} \int_{(T)} y^2 \, dt$$

La valeur efficace d'une tension, u , sinusoïdale et seulement dans ce cas, se déduit de la relation :

$$U = \frac{\hat{U}}{\sqrt{2}}$$

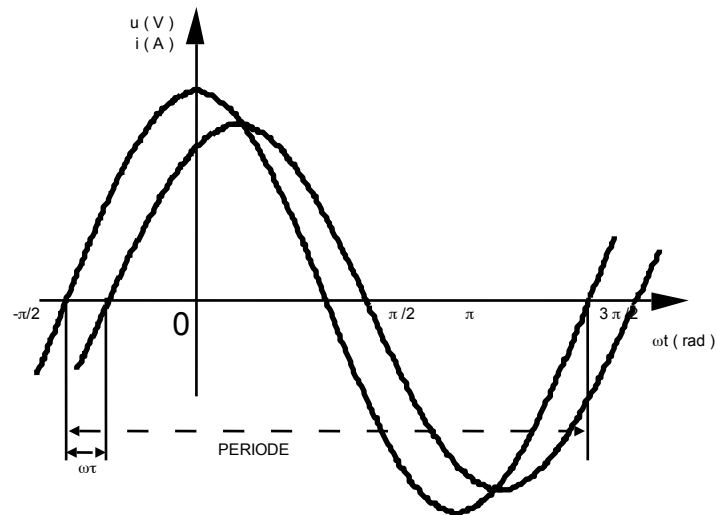
La valeur efficace de n'importe quelle tension se mesure à l'aide d'un **voltmètre numérique, RMS (Root Mean Square), en position AC + DC**.

- D - REPRESENTATION DES GRANDEURS SINUSOÏDALES :

La représentation cartésienne utilise des fonctions sinusoïdales du temps :

$$i = \hat{I} \cos(\omega t + \varphi_i)$$

$$u = \hat{U} \cos(\omega t + \varphi_u)$$



REPRESENTATION CARTESIENNE

Le déphasage entre u et i est la différence φ entre les phases initiales de u et de i :

$$\varphi = \varphi_u - \varphi_i$$

Si $\varphi = \varphi_u - \varphi_i > 0$, la tension u est en avance sur l'intensité i .

Si $\varphi = \varphi_u - \varphi_i < 0$, la tension u est en retard sur l'intensité i .

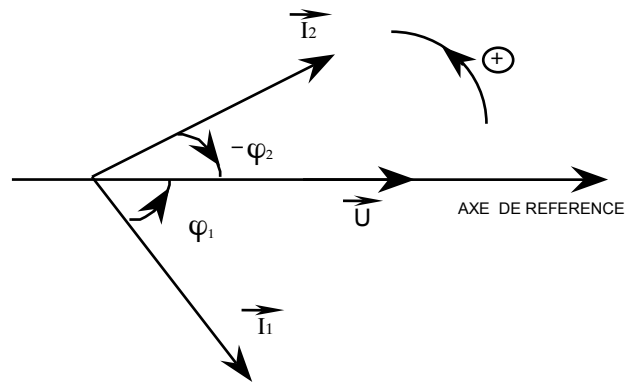
Le déphasage se déduit du décalage horaire, à l'aide de la relation :

$$|\varphi| = \frac{2\pi \cdot \tau}{T}$$

Nous pouvons choisir l'une des phases initiales nulle :

$$\text{Si } \varphi_u = 0 : \quad u = \hat{U} \cos(\omega t) \quad ; \quad i = \hat{I} \cos(\omega t - \varphi)$$

Avec : $\varphi =$ déphasage de i par rapport à u .

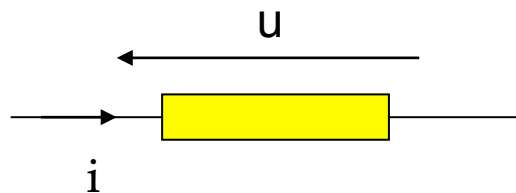


REPRESENTATION DE FRESNEL

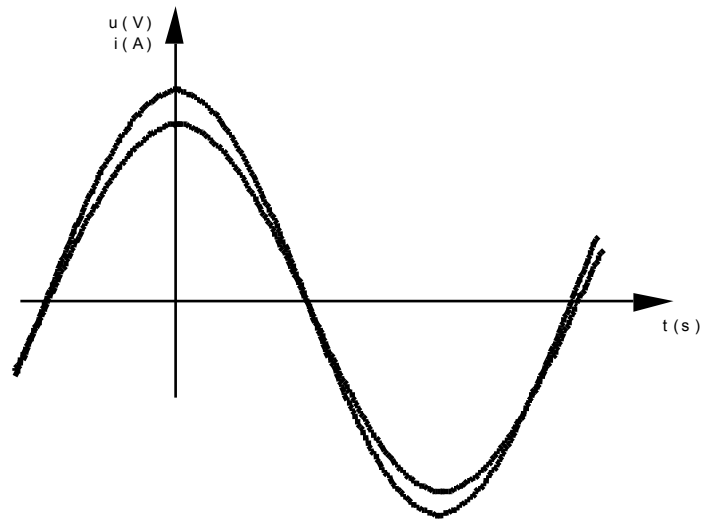
- $u = \hat{U} \cos(\omega t)$ u est choisie comme origine des phases.
- $i_1 = \hat{I}_1 \cos(\omega t - \varphi_1)$ i_1 est déphasé de φ_1 en arrière.
- $i_2 = \hat{I}_2 \cos(\omega t - \varphi_2)$ i_2 est déphasé de φ_2 en avance.

- E - ETUDE DE QUELQUES DIPOLES :

DIPOLE ETUDIÉ : **RESISTANCE : R**

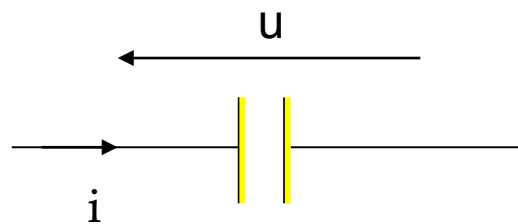


- | | | |
|------------------------------------|-----------------------------|---------------------------|
| DÉPHASAGE DE i PAR RAPPORT À u | 0 | i est en phase avec u |
| COMPORTEMENT EN RÉGIME CONTINU | $\hat{U} = R \cdot \hat{I}$ | |
| COMPORTEMENT EN RÉGIME SINUSOÏDAL | $u = R \cdot i$ | |



VISUALISATION DU COMPORTEMENT D'UN RÉSISTOR EN RÉGIME SINUSOÏDAL

DIPOLE ETUDIÉ : **CONDENSATEUR : C**



DÉPHASAGE DE i PAR RAPPORT À u

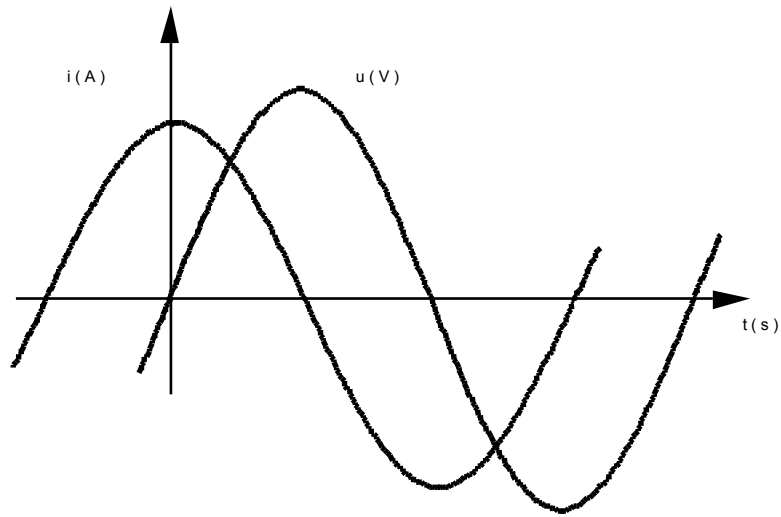
$-\pi/2$ rad i est en avance / u

COMPORTEMENT EN RÉGIME CONTINU

Interrupteur ouvert

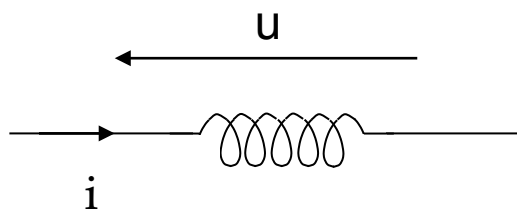
COMPORTEMENT EN RÉGIME SINUSOÏDAL

$$\left\{ \begin{array}{l} U = \frac{1}{C\omega} I \\ i = C \cdot \frac{du}{dt} \end{array} \right.$$



VISUALISATION DU COMPORTEMENT D'UN CONDENSATEUR
EN RÉGIME SINUSOÏDAL

DIPOLE ETUDIÉ : BOBINE PARFAITE D'INDUCTANCE : L



DÉPHASAGE DE i PAR RAPPORT À u

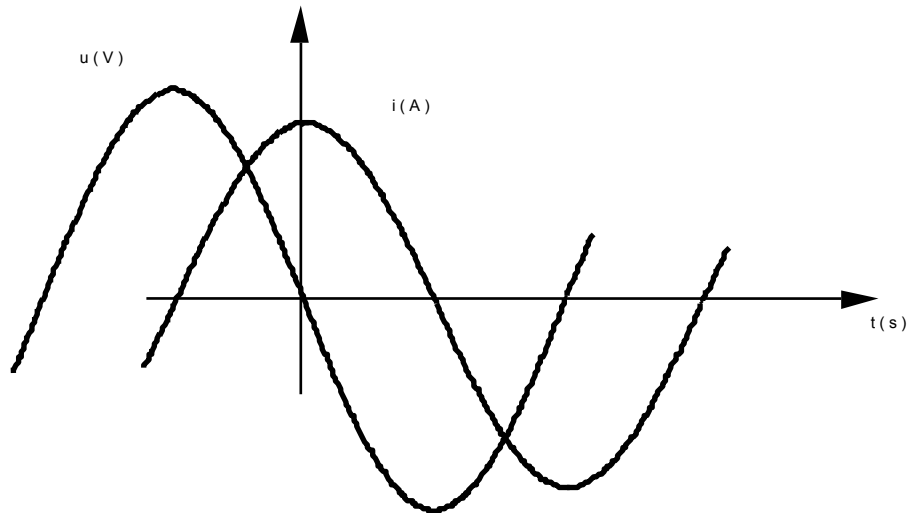
$\pi / 2$ rad i est en retard / u

COMPORTEMENT EN RÉGIME CONTINU

Court- circuit

COMPORTEMENT EN RÉGIME SINUSOÏDAL

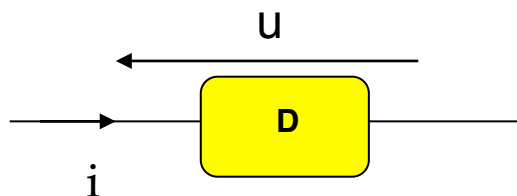
$$\left\{ \begin{array}{l} \mathbf{U} = \mathbf{L}\omega.\mathbf{I} \\ \mathbf{u} = \mathbf{L}.\frac{d\mathbf{i}}{dt} \end{array} \right.$$



VISUALISATION DU COMPORTEMENT D'UNE BOBINE PARFAITE EN RÉGIME SINUSOÏDAL

- F - PUISSANCES EN RÉGIME SINUSOÏDAL :

Soit le dipôle D, traversé par un courant d'intensité i , dont les bornes sont soumises à une tension u :



Les deux grandeurs u et i sont sinusoïdales, elles sont déphasées d'un angle φ .

- PUISSANCE INSTANTANÉE $p = u \cdot i$

- PUISSANCE ACTIVE $P = U.I.\cos \varphi$ en watts
- PUISSANCE RÉACTIVE $Q = U.I.\sin \varphi$ en vars
- PUISSANCE APPARENTE $S = U.I$ en V.A
- FACTEUR DE PUISSANCE $k = \cos \varphi = P / S$

- THÉORÈME DE BOUCHEROT

Les puissances active et réactive absorbées par un groupement de dipôles sont respectivement égales à la somme algébrique des puissances actives et réactives absorbées par chaque élément du groupement

$$P = \sum P_i$$

$$Q = \sum Q_i$$

$$S = \sqrt{P^2 + Q^2}$$

- P, Q, S et k sont donnés pour les trois dipôles R, L et C.

R.I²

DIPOLE ETUDIE	P (W)	Q (VAR)	S (V.A)	k
RESISTOR : R	R.I ²	0	R.I ²	1
CONDENSATEUR : C	0	- C.ω.U ²	C.ω.U ²	0
INDUCTANCE PURE : L	0	Lω.I ²	Lω.I ²	0

- Si Q est positif le dipôle est inductif
- Si Q est négatif le dipôle est capacitif
- Si Q est nulle le dipôle est purement résistif.

- G - UTILISATION DES NOMBRES COMPLEXES :

Les impédances des trois dipôles sont exprimées, en utilisant les nombres complexes, par les relations suivantes :

DIPOLE ETUDIE	IMPEDANCE COMPLEXE
RESISTOR : R	$\underline{Z}_R = R$
CONDENSATEUR : C	$\underline{Z}_C = 1 / jC\omega$
INDUCTANCE PURE : L	$\underline{Z}_L = jL\omega$

Quelques rappels sur l'utilisation des nombres complexes :

- $j^2 = -1$

- Soit $\underline{x} = a + j.b$

Le module de \underline{x} est $X = \sqrt{a^2 + b^2}$

L'argument de \underline{x} est $\varphi = \tan^{-1} \frac{b}{a}$

- Soient $\underline{x} = a + j.b$ et $\underline{z} = c + j.d$

$$\underline{x} + \underline{z} = a + c + j(b + d)$$

$$\underline{x} \cdot \underline{z} = ac - bd + j(ad + bc)$$

$$\frac{\underline{x}}{\underline{z}} = \frac{ac + bd + j(bc - ad)}{c^2 + d^2}$$

- H - Facteur de puissance :

Définition générale :

$$k = P/S$$

Cas particulier en régime sinusoïdale

$$K = P/S = \cos\phi$$

Importance du $\cos \phi$

$$I = P/U \cdot \cos \phi$$

Problème économique : Plus I est faible plus les pertes sont faibles ; Pour diminuer I sans modifier P OU U, il faut augmenter $\cos \phi$.

On dit qu'il faut **relever le facteur de puissance**

$$\cos \phi = \frac{P}{\sqrt{P^2 + Q^2}}$$

Plus Q se rapproche de 0, plus $\cos \phi$ se rapproche de 1. En rajoutant à l'installation électrique des condensateurs ou des inductances, on modifie Q sans modifier P.

Relèvement du facteur de puissance

Si l'installation électrique est inductive ($Q > 0$), il faut diminuer Q en adjoignant des condensateurs ($Q_c < 0$) de telle sorte que $0 < Q + Q_c < Q$

Méthode :

L'objectif est de dimensionner le condensateur en fonction du facteur de puissance recherché pour passer du facteur de puissance $\cos \phi$ à $\cos \phi_1$

$$C = \frac{P(tg \phi - tg \phi_1)}{\omega U^2}$$

